

## 机械工程学院 2024 年校级、院级 SRTP 项目第二次验收结果公示

机械工程学院 2024 年校级、院级 SRTP 项目，2024 年第二次验收于 2024 年 10 月 18 日 12:30 至 16:00 在纪忠楼进行。本次共有 95 个项目参加现场验收，经过答辩评审老师认真评审，共有 17 个项目获优秀，29 个项目获良好，43 个项目获通过，缺席 6 个项目。

公示时间：2024 年 10 月 18 日至 2024 年 10 月 21 日中午 12 时止。

如有疑问，可到机械楼 309 反映，或邮箱：525544379@qq.com。

### 第一组：纪忠楼-Y302 验收

序号	项目编号	项目名称	项目组成员	验收结果
1	202402091	快递包裹自动分拣机械系统的设计	李承泽, 张兴繁, 阿布都黑力力·吾斯曼	通过
2	202402081	工业机器人运行工况预警研究	刘煜坤, 张炜迪, 杨自若	通过
3	202402001	磁性介入导管多自由度操控系统的设计	李峥沅, 武渭斌, 王浩宇	优秀
4	202402011	快递运输助力车	卢宇果	通过
5	202402021	分布式驱动电动方程式赛车横摆稳定性控制策略研究	孙钰哲, 邓博夫, 王琦玮, 何金鹏	通过
6	202402006	基于单目视觉的装配机器人避障方法研究	陈子玥, 蒋璇, 李晗	优秀
7	202402026	基于触觉反馈的机器人智能装配研究	张高宇, 米轩锐, 吕加冰, 彭宇杰, 刘鹏	优秀
8	202402031	磷脂双分子层上碳纳米管的内嵌动力学及其传感机制	袁梓航, 王茂泽, 覃勇力, 姚瑶, 黄凯伟	良好
9	202402036	100 米深度微型智能潜水机器人	夏忠靖, 周一凡, 蒋涵旭, 王正宣, 亢鼎	通过
10	202402041	多目标传感器的感知融合及行驶环境的建模	李玮熙, 唐昊轩, 段靖轩, 邱天明	通过
11	202402046	基于 ROS 编程的机器人规划决策	陈宗瑞, 时若涵, 沈乐晗	良好
12	202402051	基于微缩车辆的多智能网联汽车平台设计与控制系统研究	库自博, 薛雯岳, 陈林, 陈锴奇	通过
13	202402056	减振降噪超结构优化设计	赵星罡, 罗锦弘, 张杰, 巴程涛	良好
14	202402066	平面型冗余驱动并联机器人的多目标优化设计	卜盈月	良好
15	202402071	新材料天线研究及制作	陈哲宇	良好
16	202402076	用于生活中气味精准辨识的光谱检测平台的开发与设计	董嘉恒, 孙君达, 郭永丹, 张辉	通过
17	202402086	基于卡尔曼滤波的无人机运动状态的估计	张奥翔, 马硕, 慕鸿嘉, 毛帅	通过
18	202402096	新能源电池材料双动力纳米磨砂机的设计	赵政达, 单昊哲, 郭誉	通过
19	202402097	新型流道结构细胞分选器件的结构设计	刘关羽, 郭宇贺, 张舰, 陶俊如	通过

第二组：纪忠楼-Y309 验收

序号	项目编号	项目名称	项目组成员	验收结果
1	202402012	数控机床刀库数字孪生的模型研发	周楚凡, 周乐水, 朱超悦, 刘子琳, 石钰欣	良好
2	202402082	惯性分选芯片通道结构的创新设计	刘彦廷, 高时轩, 尹艺斐	优秀
3	202402002	仿生蝠鲞的结构与控制研究	叶昌杭, 熊安益, 李鹏飞, 童子欢	良好
4	202402007	基于激光-化学复合加工的碳化硅陶瓷材料表面功能 化工艺研究	宋昕蓉, 施喆, 郭小喆, 李子昂	优秀
5	202402017	电动方程式能量回收策略研究	尹天一, 王一彤, 朱煜峰	通过
6	202402022	刚度可变型机械爪的研究	罗皓耀, 秦政旭	通过
7	202402027	基于人工智能的自主地面车辆和无人机空地协同智能 环境感知方法	李旺, 刘恋, 王郑	良好
8	202402032	六自由度机械臂抓取机器人	郁泽智, 张凯铭, 温余睿, 林楷铭	良好
9	202402037	316L 不锈钢涡流搅拌摩擦焊修复后的组织及性能	包文辉	优秀
10	202402042	多旋翼无人机视觉伺服姿态控制技术探究	王禹博, 钱睿, 赵浩然	通过
11	202402047	基于肌电信号的高灵敏度柔性可穿戴传感器研究	蒋永康, 夏宇洋	缺
12	202402052	基于眼动交互的智能门锁系统	王铭宇, 申柏川, 赵紫涵, 唐子曦	良好
13	202402057	轮边系统整合与优化调整	李博锦, 张雪, 徐定一, 杨宇轩, 陈明渝	缺
14	202402067	软体焊枪与工业机器人协同运动系统	党立康	缺
15	202410286013Z	轮足式仿生跳跃机器人	邓哲元, 安珂, 姜康, 余佳釜	良好
16	202402077	srtip 定点放置式网球发球机	刘晨旭, 王敬涛, 王闻博, 安珂	通过
17	202402087	基于数字孪生模型的整车开发目标设定	肖智澄, 裘萌杰	通过
18	202402092	拉格朗日点人造卫星运动学研究	陈小楷, 吴宇航, 潘蔚晨	通过
19	202402062	面向灼伤修复的无痛手持静电纺丝枪的研制	张一博, 吴宸熠, 江宇晨	通过

第三组：纪忠楼-Y310 验收

序号	项目编号	项目名称	项目组成员	验收结果
1	202402078	贝叶斯网络模型对科学实验变量的因果关系分析	李晨铠, 李兆雨	通过
2	202402003	高功率过模波导测试装置研究	周家成	缺
3	202402008	基于麦克纳姆轮底盘的模块化智能机器人在高风险环境中的应用研究	刘政林, 苏子豪, 牛翊欢, 黄奕俊	优秀
4	202402013	无人机无人车空地编队运动控制	金秀云, 高尚, 曹志杰, 苏泽全	良好
5	202402018	多挡化电驱动系统的综合协调控制	刘谨元, 朱煜峰, 王超	优秀
6	202402023	关于仿生材料对铝制品的防腐蚀机制的仿真研究	唐羽胜, 邓佳旗, 李云波, 李建文	良好
7	202402028	基于柔性电子的可穿戴人机交互接口	卢慧珍, 房路瑶, 任欣仪	良好
8	202402033	四足机器狗的自主导航与定位	袁雨轩, 崔琪, 刘宇涵	通过
9	202402038	掺氢天然气管道裂纹增长预测研究	强中明, 赵紫西, 江重阳	通过
10	202402043	非牛顿流体头部保护	栗鑫龙, 杨葆华, 袁源	通过
11	202402048	基于深度学习的时变交通环境车道线检测与融合修正算法研究	尤子涵, 赖以政, 孙玉达, 苏俊	优秀
12	202402053	基于张拉整体结构的可重构轮式机器人	来鑫雨	良好
13	202402058	面向仿人机器人具身智能的触觉传感系统设计与实现	李博奕, 李浩嘉, 黄陶然, 芮志富	通过
14	202402063	纳米孔自动制备装置研制	尹满, 胡锦涛, 胡青睿, 郑贺元	通过
15	202402068	生物气溶胶高通量多级采样装置的研究	王宗琰, 王亚军	通过
16	202402073	以石墨烯气凝胶为基底的氨监测	周顾曲, 向旭宇	通过
17	202402083	机械连接结构疲劳失效位置概率模型研究	张硕	通过
18	202402088	基于系统仿真的T医院急诊中心服务能力评估	古丽米热·吐尔洪, 郝道鑫, 依力合木·依米拉	良好

第四组：纪忠楼-Y313 验收

序号	项目编号	项目名称	项目组成员	验收结果
1	202402024	光固化 3D 打印树脂材料粘附机理的实验研究	徐思哲, 李辰, 刘响	良好
2	202402069	适用于全复合材料液氢容器制备的纳米材料改性环氧树脂	章诚	通过
3	202402004	焊机无线控制系统研发	高子皓, 邓逸昕, 卢俊树	优秀
4	202402009	基于液态金属的软体机器人传感系统研究	杨浩然, 路明洋, 李鹏飞	通过
5	202402014	以 can 为媒介的高低压集成整车主从控制设计	张弛, 周一鸣, 王宇辉, 殷庆春	优秀
6	202402019	多尾协同推进仿生机器鱼的研究	杨文璟, 陆远, 木斯塔帕·木扎克拜尔	通过
7	202402029	基于整车和轮胎模型的地面附着力识别	别宇航, 司雅焮, 文馨婕, 刘鸿霖, 武弋博	通过
8	202402034	微流控纸芯片设计与制造	吴宇航, 陈小楷, 宋昕蓉	优秀
9	202402039	单细胞介电谱表征方法研究	王亚军, 王宗琰	优秀
10	202402044	高强铝合金搅拌摩擦焊背部弱连接缺陷消除研究	李晓博, 包文辉	通过
11	202402049	基于视觉 SLAM 技术的可自主飞行无人机	李欣泽, 张弛, 杜亚酌, 冯祎卓	良好
12	202402054	激光着色金属材料的工艺及机理研究	王潇洋, 赵嘉兴	良好
13	202402059	面向浑浊水况近距离观测的视觉智能增强技术	李岩松, 张德江, 史博文	良好
14	202402064	纳米生物粒子免疫凝集检测方法研究	何松阳	良好
15	202402074	应用于全向跑步机的自动装配系统	黄镇泽, 王郑	缺
16	202402079	编织型血管支架的模型构建	阿尔曼·艾尼娃尔, 吴锦闰, 黄佳阳, 单天懿, 易鹏	通过
17	202402089	聚合物燃料电池分级有序多孔部件一体化制造	金熠栋	通过
18	202402094	弦外之音压控节律机械结构	张亮亮	良好
19	202402084	基于多源信号的自动扶梯健康诊断技术的研究	吴星寰	通过
20	202402093	碳纤维泡沫铝三明治结构赛车防侵入平板	段鹏博, 李佳音, 彭雨婷	良好

第五组：纪忠楼-Y411 验收

序号	项目编号	项目名称	项目组成员	验收结果
1	202402070	无内胆液氢贮罐结构件优化设计	王雅芝	通过
2	202402050	基于拓扑认知的导航技术研究	王凯加, 支美琪, 尹志宇, 潘力威, 王文军	通过
3	202402045	机器人磨抛技术	黄星宇, 朱宇豪, 刘宇航	良好
4	202402030	两轮自平衡机器人的研发与优化	安波睿, 贾亦良	优秀
5	202302016	可变体机翼的研究与设计	石乐天, 阚蕊	通过
6	202402005	基于单目视觉的机械臂精密装配算法研究	田子翔, 肖扬, 杨新雄	通过
7	202402010	可移动增材制造技术研究	朱培轩, 林泽熙, 徐梦怡	通过
8	202402015	自动驾驶车辆紧急主动避撞控制算法研究	李伟杰, 李霄晗, 张昊阳	通过
9	202402020	非稳定风下考虑操作稳定性的空气动力学研究	何宗琦, 胡清允, 沈航	优秀
10	202402025	基于 SVR 的空气动力学套件参数化设计	翁定楷, 张桓铭, 苗子浩, 全星亦, 顾啸宇	良好
11	202402035	一款新型高效的舵轮底盘设计	苏仲谦, 陈昊杰	优秀
12	202402040	低温真空环境压电驱动器的设计与实现	陈光博, 梁嘉豪	良好
13	202402055	减振降噪超结构的研究与设计	吴云龙, 刘延涵, 李佩洋, 陈宗昀, 刘明宇	优秀
14	202402060	面向农业植保的姿态自适应的多旋翼飞行器搭载与续航能力的研究	陈姝彦, 付昶森, 李书豪, 张炜杰	良好
15	202402065	纳米通道内单分子构象辨识机理研究	余佳釜, 刘浩, 姜康, 袁端	通过
16	202402080	电驱式网球捡球载运车	李秀实, 崔卓宁, 卢俊树	缺
17	202402085	基于机器学习的非充气轮胎的优化设计	陶新宇, 张焕涛, 吴睿锴	良好
18	202402090	考虑充电需求的自动导引车调度方案研究	巴程涛, 戴玥桐, 尹艺斐, 古婉玲	良好
19	202402095	弦外之音——压控节律机械结构（另一研究方向）	赵鑫昊, 杨子骏, 郭永丹	通过

机械工程学院课外研学指导小组

2024 年 10 月 18 日